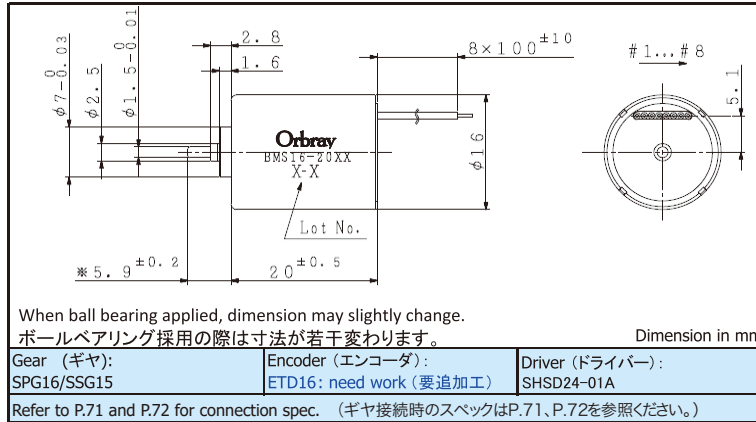


BMS16-20

With Hall sensors, Sleeve bearing センサー内蔵、スリーブベアリング



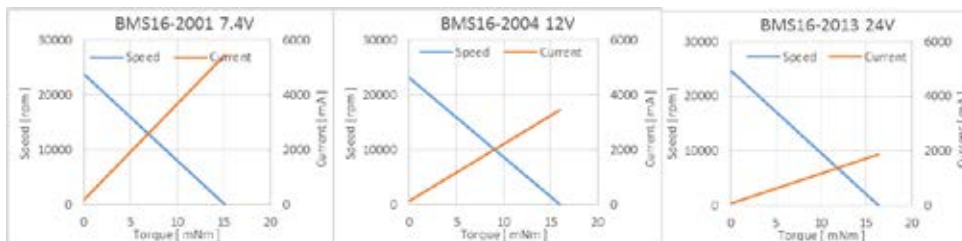
Specifications	特性データ	BMS16-2001	BMS16-2004	BMS16-2013	
1 Nominal voltage	定格電圧	7.4	12.0	24.0	V
2 No load speed	無負荷回転数	23800	23200	24800	rpm
3 No load current	無負荷電流	188	113	60	mA
4 Stall torque	起動トルク	15.06	15.97	16.30	mNm
5 Stall current	起動電流	5450	3460	1880	mA
6 Output power	最大出力	9.4	9.7	10.6	W
7 Max efficiency	最大効率	66	67	67	%
8 Terminal resistance	端子間抵抗	1.36	3.47	12.75	Ω
9 Rated torque	定格トルク	3.20	2.42	2.45	mNm
10 Rated speed	定格回転数	18800	19700	21100	rpm
11 Rated current	定格電流	1305	620	334	mA
12 Friction torque	摩擦トルク	0.54	0.54	0.54	mNm
13 Back-EMF constant	逆起電圧定数	0.300	0.500	0.937	mV/rpm
14 Torque constant	トルク定数	2.86	4.77	8.95	mNm/A
15 Slope of N-T curve	回転数/トルク勾配	1582	1455	1521	rpm/mNm
16 Mechanical time constant	機械的時定数	5.71	5.25	5.49	ms
17 Rotor inertia	ロータ慣性モーメント	0.34	0.34	0.34	gcm ²
18 Max torque	最大許容トルク	7.53	7.98	8.15	mNm

Mechanical data	機械的特性		
19 Shaft radial play	出力軸遊び(径方向)	0.015	mm
20 Shaft axial play	出力軸遊び(軸方向)	0.23	mm
21 Max shaft radial load	出力軸最大荷重(径方向)	1.2(4.9mm*)	N
22 Max shaft axial load	出力軸最大荷重(軸方向)	0.2	N
23 Max shaft axial load at standstill	出力軸最大静荷重(軸方向)	9.8	N
24 Operating temperature	動作温度範囲	-20 ~ 80	°C
25 Max coil temperature	最大コイル温度	90	°C
26 Weight	重量	24	g

Electrical connections	リード線配列
#1	Lu Motor winding U
#2	Lv Motor winding V
#3	Lw Motor winding W
#4	Vdd Input voltage 3.0V (1.6~5.5V)
#5	Gnd GND
#6	Hu Hall sensor output U
#7	Hv Hall sensor output V
#8	Hw Hall sensor output W

*measured at ()mm point from flange. フランジから()mmで計測

Available only with hall sensor (センサー付のみとなります)
Ball bearing available as option (BBに変更可)



Specifications are subject to change without notice. 仕様はやむなく変更する場合があります。

Orbray Co., Ltd.
3-8-22 Shinden, Adachi-ku, Tokyo 123-8511 Japan
TEL: +81-3-5390-7620
URL: <https://orbray.com/en/> E-mail: motor-sales@orbray.com

Orbray株式会社
〒123-8511 東京都足立区新田3-8-22
TEL: 03-5390-7620
URL: <https://orbray.com/> E-mail: motor-salesjp@orbray.com