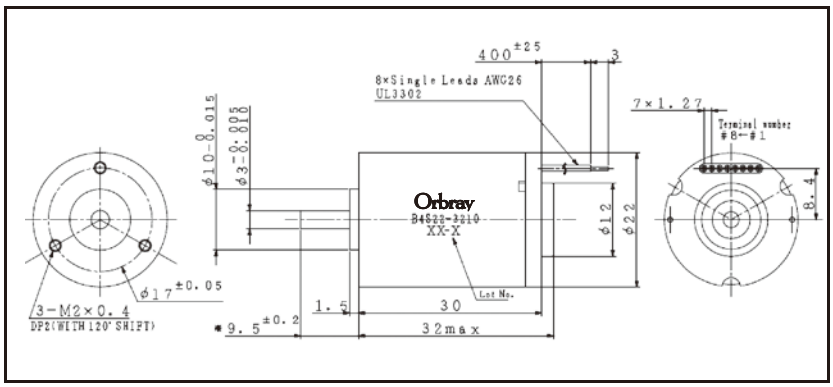
B4S22-3210

With Hall sensors, Balll bearing センサー内蔵、ボールベアリング



For combination with gearhead: Please contact Namiki sales team

Gear（ギヤ）: R&D (開発中)	Encoder（エンコーダ）:TBD	Driver（ドライバー）:SHSD24-01A
Some additional work requred for attaching gear/encoder. ギヤ、エンコーダ取付は追加工が必要です。お問合せください。		

	Specifications	特性データ	B4S22-3210	
1	Nominal voltage	定格電圧	24.0	V
2	No load speed	無負荷回転数	7000	rpm
3	No load current	無負荷電流	53	mA
4	Stall torque	起動トルク	75.5	mNm
5	Stall current	起動電流	2.41	A
6	Output power	最大出力	13.9	W
7	Max efficiency	最大効率	73	%
8	Terminal resistance	端子間抵抗	9.95	Ω
9	Rated torque	定格トルク	10	mNm
10	Rated speed	定格回転数	6073	rpm
11	Rated current	定格電流	365	mA
12	Friction torque	摩擦トルク	1.70	mNm
13	Back-EMF constant	逆起電圧定数	3.35	mV/rpm
14	Torque constant	トルク定数	32.02	mNm/A
15	Slope of N-T curve	回転数/トルク勾配	92.67	rpm/mNm
16	Mechanical time constant	機械的時定数	3.9	ms
17	Rotor inertia	ロータ慣性モーメント	3.77	gcm^2
18	Max torque	最大許容トルク	22.0	mNm

	Mechanical data	機械的特性	
19	Shaft radial play 出力軸遊び（軸方向）	0.015	mm
20	Shaft axial play 出力軸遊び（径方向）	0.23	mm
21	Max shaft radial load 出力軸最大荷重（径方向）	6 (9 mm*)	N
22	Max shaft axial load 出力軸最大荷重（軸方向）	1	N
23	Max shaft axial load at standstill 出力軸最大静荷重（軸方向）	10	N
24	Operating temperature 運転温度範囲	-20 ~ 80	℃
25	Max coil temperature 最大コイル温度	90	℃
26	Weight 重量	72	g

*9mm point from motor flange.
モーターフランジから9mm地点から付加

	Electrical connections	リード線配列
#1	Lw	Motor winding W モーター巻線 W
#2	Lv	Motor winding V モーター巻線 V
#3	Lu	Motor winding U モーター巻線 U
#4	Gnd	GND グランド
#5	Vcc	Input voltage 3～26V 入力電圧 3 - 26V
#6	Hw	Hall sensor output (w) ホールセンサー（w）
#7	Hv	Hall sensor output (v) ホールセンサー（ v ）
#8	Hu	Hall sensor output (u) ホールセンサー（u）

Available only with hall sensor (センサー付のみとなります)

Specifications are subject to change without notice. 仕様はやむなく変更する場合があります。

Orbray Co., Ltd.
3-8-22 Shinden, Adachi-ku, Tokyo 123-8511 Japan
TEL: +81-3-5390-7620
URL: https://orbray.com/en/ E-mail: motor-sales@orbray.com

Orbray株式会社
〒123-8511 東京都足立区新田3-8-22
TEL : 03-5390-7620
URL : https://orbray.com/ E-mail: motor-salesjp@orbray.com